

モータ駆動デモプログラム

micro:bitとモータドライバ5620を使用し、p8p12ピンを使ってデモプログラムを、作成します。接続はブロック図に示します。

プログラムでは、全力正回転やデューティ比1/2正回転、デューティ比1/2逆回転の他、惰性回転（やがて停止する）やショートブレーキを3秒間ずつ実行します。

動作例は示せませんが、そのまま実行でき、動作確認ができるはずです。



```
from micro:bit import *

#pin8とpin12PWMrperiodを1msecに設定
pin8.set_analog_period(1)
pin12.set_analog_period(1)

while True:
    #全力正転
    pin8.write_analog(1023)
    pin12.write_analog(0)
    sleep(3000)
    #指令値0 惰性回転 自然停止
    pin8.write_analog(0)
    pin12.write_analog(0)
    sleep(3000)
    #全力正転
    pin8.write_analog(1023)
    pin12.write_analog(0)
    sleep(3000)
    #ブレーキ
    pin8.write_analog(1023)
    pin12.write_analog(1023)
    sleep(3000)
    #1/2正転
    pin8.write_analog(512)
    pin12.write_analog(0)
    sleep(3000)
    #ブレーキ
    pin8.write_analog(1023)
    pin12.write_analog(1023)
    sleep(3000)
    #1/2逆転
    pin8.write_analog(0)
    pin12.write_analog(512)
    sleep(3000)
    #ブレーキ
    pin8.write_analog(1023)
    pin12.write_analog(1023)
    sleep(3000)
```